

NOM : DURAND

Prénom : Romain

Jury :

Algebre ← Entourez l'écriteur ← Analyse

Sujet choisi : 222* : Exemples d'équations aux dérivées partielles linéaires.

Autre sujet :

(Evans, Di Nenna, Beng (distribution))

<p><u>I) Equations de transport et de propagation.</u></p> <p><u>1) Equations de transport.</u></p> <p><u>Def 1:</u> Une équation de transport est une équation de la forme $\partial_t u + v(x,t)\partial_x u = f(x,t)$. On dit qu'elle est homogène si $f=0$.</p> <p><u>Méthode des caractéristiques</u></p> <p>L'idée consiste à chercher des courbes $\xi(t)$ le long desquelles une solution a un comportement connu.</p> <p><u>Rq 2:</u> Si u est solution de $\partial_t u + v(x,t)\partial_x u = 0$ pour fixer $\partial_t u _{t=0} = u_0$, et $\xi(t)$ est solution de $\xi'(t) = v(\xi(t), t)$ alors $\partial_t (u(\xi(t), t)) = \partial_t u(\xi(t), t) + v(\xi(t), t)\partial_x u(\xi(t), t) = 0$ donc $u(\xi(t), t) = u(\xi(0), 0) = u_0(\xi(0))$</p> <p><u>Ex 3:</u> Pour $\partial_t u + c\partial_x u = 0$ $\xi(t) = ct + \xi_0$ et $u(\xi(t), t) = u_0(\xi_0)$. Pour $\partial_t u + v(x,t)\partial_x u = 0$, $\xi(t) = \xi_0 + \int_0^t v(\xi(s), s) ds$; $u(\xi(t), t) = u_0(\xi_0)$ Pour $v(x,t) = \frac{x}{t}$, $\xi(t) = \xi(0)$ constant t.</p> <p><u>Rq 4:</u> Cette méthode fonctionne dès que $v(x,t)$ est linéaire en x, puisqu'alors, les caractéristiques recouvrent $\mathbb{R}^n \times]0, \infty[$ sans se couper.</p> <p><u>Rq 5:</u> On peut raffiner cette méthode pour résoudre les équations $\partial_t u + v(x,t)\partial_x u = f$ $\partial_t u + v(x,t)\partial_x u + cu = 0$.</p>	<p><u>2) Equation des ondes</u></p> <p>En dimension 1, l'équation des ondes est $\partial_t^2 u - \partial_x^2 u = 0$ sur $\mathbb{R}_x \times]0, \infty[$ $u = g$ et $\partial_t u = h$ sur $\mathbb{R}_x \times]t=0, \infty[$.</p> <p><u>Rq 6:</u> $\partial_t^2 u - \partial_x^2 u = 0$ se factorise en deux termes de transport: $\partial_t^2 - \partial_x^2 = (\partial_t - \partial_x)(\partial_t + \partial_x)$.</p> <p>En posant $v(x,t) = (\partial_t - \partial_x)u(x,t)$, on a $\partial_t v + \partial_x v = 0$ donc $v(x,t) = a(x-t)$ avec $a = v(x,0)$. Puis $\partial_t u - \partial_x u = a(x-t)$ d'où $u(x,t) = \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} h(y) dy + \frac{1}{2} [g(x+t) + g(x-t)]$</p> <p><u>Thm 7:</u> Si $g \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R})$, $h \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R})$ et $u(x,t)$ défini comme en 6) Alors $u \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n \times]0, \infty[)$, $\partial_t^2 u - \partial_x^2 u = 0$ et $u(x,t) \rightarrow g(x_0)$, $\partial_t u(x,t) \rightarrow h(x_0)$ quand $(x,t) \rightarrow (x_0, 0)$</p> <p><u>Rq 8:</u> u s'écrit $u(x,t) = F(x+t) + G(x-t)$ pour F, G convenable et réciproquement, toute fonction de cette forme est solution de $\partial_t^2 u - \partial_x^2 u = 0$. C'est une conséquence de la factorisation $\partial_t^2 - \partial_x^2 = (\partial_t - \partial_x)(\partial_t + \partial_x)$.</p> <p><u>Def 9:</u> La solution au point (x,t) ne dépend que des conditions initiales dans l'intervalle $[(x-t, x+t)]$. On définit donc les cônes de dépendance et d'influence comme sur l'animage.</p> <p><u>Prop 10:</u> Si les conditions initiales sont à support compact, u est également dans $\mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n)$ et l'énergie $E(t) = \frac{1}{2} (\partial_t u)^2 + \nabla_x u ^2$ est constant. Il y a donc une unique solution si elle existe.</p>
--	--

II) Equations de Poisson et de Laplace:

L'équation de Laplace est $\Delta u = 0$, celle de Poisson $-\Delta u = f$.

1) Fonctions harmoniques et propriétés des solutions

Def 11: Une fonction $u \in \mathcal{C}^2$ est dite harmonique si $\Delta u = 0$.

Prop 12: Si u est \mathcal{C}^2 et harmonique, alors, pour toute boule $B(x, r) \subset \mathcal{U}$, on a

$$u(x) = \int_{\partial B(x, r)} u \, dS = \int_{B(x, r)} \Delta u \, dx$$

Thm 13: Réciproquement, si $u \in \mathcal{C}^2(\mathcal{U})$ vérifie la propriété 12, alors elle est harmonique

Prop 14: (Principe du maximum) Si $u \in \mathcal{C}^2(\mathcal{U}) \cap \mathcal{C}(\bar{\mathcal{U}})$ est harmonique sur \mathcal{U} ,

Alors $\max_{\bar{\mathcal{U}}} u = \max_{\partial \mathcal{U}} u$ et si \mathcal{U} est convexe et qu'on a $x \in \mathcal{U}$ tel

que $u(x) = \max_{\bar{\mathcal{U}}} u$, alors u est constante sur \mathcal{U} .

Cor 15: Si $g \in \mathcal{C}(\partial \mathcal{U})$ et $f \in \mathcal{C}(\mathcal{U})$, alors il existe au plus une solution

$$u \in \mathcal{C}^2(\mathcal{U}) \cap \mathcal{C}(\bar{\mathcal{U}}) \text{ de } \begin{cases} -\Delta u = f & \text{sur } \mathcal{U} \\ u = g & \text{sur } \partial \mathcal{U}. \end{cases}$$

domaine borné + bord régulier

Thm 16: Si u est continue et satisfait la propriété de la moyenne sur \mathcal{U} , alors $u \in \mathcal{C}^\infty(\mathcal{U})$.

2) Méthodes énergétiques

Prop 17: Si u est harmonique et \mathcal{E} , alors $\int_{\mathcal{U}} |\nabla u|^2 dx = 0$.

Cor 18: Cela fournit une autre preuve de l'unicité des solutions régulières

$$\text{Thm 19: Soit } A = \int_{\mathcal{U}} \omega \in \mathcal{C}^2(\bar{\mathcal{U}}), \omega = g \text{ sur } \partial \mathcal{U} \text{ et } I[\omega] = \int_{\mathcal{U}} |\nabla \omega|^2 - \omega f \, dx$$

Alors u est solution de $\begin{cases} -\Delta u = f & \text{sur } \mathcal{U} \\ u = g & \text{sur } \partial \mathcal{U} \end{cases} \Leftrightarrow I[u] = \min_{\omega \in A} I[\omega]$.

3) Vers l'existence.

Rq 20: L'équation $\Delta u = 0$ est invariante par rotation, on peut chercher des solutions comme étant radiales: $u(x) = v(r(x))$.

Prop 21: En écrivant $\Delta u = 0$ pour $v(r(x)) = v(r)$ où $r = |x| = (x_1^2 + \dots + x_n^2)^{1/2}$, on obtient $v''(r) = -\frac{n-1}{r} v'(r)$.

$$\text{On obtient } v''(r) = \begin{cases} \frac{1}{r^{n-2}} & \text{si } n=2 \\ \frac{1}{r^{n-2}} \ln r & \text{si } n=3 \end{cases}$$

Def 22: On définit $\Phi(x) = \begin{cases} -\frac{1}{2\pi} \log|x| & \text{si } n=2 \\ \frac{1}{n(n-2)\omega(n)} |x|^{2-n} & \text{si } n \geq 3 \end{cases}$ où $\omega(n)$ est le volume de la sphère. Φ est définie pour $x \neq 0$.

III) Analyse de Fourier, équation de la chaleur.

L'équation de la chaleur est $\partial_t u = \Delta u = 0$.

1) Domaine périodique et séries de Fourier. Cadre: $L^2(\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z}) \rightarrow \mathbb{R}, \frac{dx}{2\pi}$

Def 23: Si $f \in L^2$, on définit $c_n(f) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(t) e^{-int} dt$ pour $n \in \mathbb{Z}$.

Prop 24: (Parseval) $f \rightarrow (c_n(f))_{n \in \mathbb{Z}}$ est une isométrie.

Prop 25: Si $f \in \mathcal{C}^1$, $f(x) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} c_n(f) e^{inx} \forall x \in \mathbb{R}$ et $c_n(f) = (in) c_n(f)$

Prop 26: (Equation de la chaleur sur le cercle)

Soit \mathcal{U} le cercle unité de \mathbb{C} , identifié à $\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z}$ et $u_0 \in L^2(\mathcal{U})$. Alors il existe

une unique solution $u: \mathcal{U} \times \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{C}$ telle que

- i) $\partial_t u$ et $\Delta_x u$ sont bien définies et continues sur $\mathcal{U} \times \mathbb{R}^+$
- ii) $\partial_t u - \Delta_x u = 0$ sur $\mathcal{U} \times \mathbb{R}^+$ iii) $u \xrightarrow[t \rightarrow 0]{} u_0$.

2) Espace tout entier: Transformée de Fourier

Def 27: Si $u \in L^1(\mathbb{R}^d)$, on pose

$$\hat{u}(\xi) = \frac{1}{(2\pi)^{d/2}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{-i \cdot \xi \cdot x} u(x) dx$$

$$v(y) = \frac{1}{(2\pi)^{d/2}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{i \cdot x \cdot y} u(x) dx.$$

DVP
①

Thm 28: (Ranchel) Si $u \in L^1(\mathbb{R}^n), \Delta u \in L^2(\mathbb{R}^n)$, alors $\hat{u}, \hat{\Delta u} \in L^2(\mathbb{R}^n)$ et

$$\|\hat{\Delta u}\|_2 = \|\hat{u}\|_2 = \|u\|_2.$$

Rq 29: Par densité, on prolonge la définition de \hat{u} et $\hat{\Delta u}$ à $L^2(\mathbb{R}^n)$.

Prop 30: Si $u, v \in L^2(\mathbb{R}^n)$, alors

- i) $\int_{\mathbb{R}^n} u \bar{v} dx = \int_{\mathbb{R}^n} \hat{u} \hat{\bar{v}} dy$
- ii) $\Delta \hat{u} = (iy)^n \hat{u}$ pour tout multi-indice α tel que $D^\alpha u \in L^2(\mathbb{R}^n)$
- iii) $(\Delta u)^\wedge = (2\pi)^{n/2} \hat{\Delta u}$
- iv) $u = (\hat{u})^\vee$

Rq 31: $\int_{\mathbb{R}^n} e^{ix \cdot y - t|x|^2} dx = \left(\frac{\pi}{t}\right)^{n/2} e^{-\frac{|y|^2}{4t}}$ pour $t > 0$.

Cor 32: On peut transformer une EDP sur u en une E.D.L sur \hat{u} puis inverser \hat{u} pour obtenir u .

Ex 33: (Equation de la chaleur sur \mathbb{R}^n)
 l'équation $\partial_t u - \Delta u = 0$ donne $\partial_t \hat{u} = \frac{1}{4t^2} \hat{u}$ donc $\hat{u}(t, \xi) = e^{-\frac{1}{4t}|\xi|^2} g$
 et on donne $\Phi(x, t) = \left(\frac{1}{4\pi t}\right)^{n/2} e^{-\frac{|x|^2}{4t}}$ si $t > 0$ la solution
 fondamentale de l'équation de la chaleur.

Rq 34: x Il y a invariance par rotation de l'équation
 x Si u est solution, $u(x, \delta^2 t)$ également: intérêt du rapport $\frac{x^2}{t}$.
 x On reconnaît pour Φ , à un facteur près, le noyau gaussien du mouvement brownien, ce qui suggère que ces deux objets sont en forte interaction!

IV) Equations elliptiques et techniques Hilbertiennes

Prop 35: Si Ω est borné, alors $\|u\|_{H^1(\Omega)} \leq C \|u\|_{L^2(\Omega)}$ pour une constante C dépendant de ρ et Ω .

Def 36: $H_0^1(\Omega)$ est l'adhérence de $C_c^\infty(\Omega)$ dans $H^1(\Omega)$. En particulier, c'est un espace de Hilbert pour $\langle u, v \rangle = \int_{\mathbb{R}^n} \nabla u \cdot \nabla v + uv \, dx$.

Def 37: On dit que L est un opérateur elliptique si $Lu = -\sum_{i,j} \partial_{ij} (a_{ij}(x) \partial_{ij} u) + \sum_i b_i(x) \partial_i u + cu$ où les a_{ij} sont symétriques et a_{ij}, b_i, c sont L^∞ .

Def 38: L est uniformément elliptique si $\sum_{i,j} a_{ij}(x) \xi_i \xi_j \geq \theta |\xi|^2$ pour un $\theta > 0$.

Rq 39: Si $u \in C^2$ et $Lu = f$ pour $f \in L^2$, alors pour $v \in C_c^\infty$, $\int_{\mathbb{R}^n} \partial_{ij} u \partial_{ij} v + \sum_i b_i \partial_i u v + cuv = \int_{\mathbb{R}^n} f v$

Def 40: On note B la forme bilinéaire associée à L sur $H_0^1(\Omega)$: $B(u, v) = \int_{\mathbb{R}^n} \partial_{ij} u \partial_{ij} v + \sum_i b_i \partial_i u \partial_i v + cuv$. On dit que $u \in H_0^1$ est solution faible si $B(u, v) = \int_{\mathbb{R}^n} f v$ $\forall v \in H_0^1$.

Thm 41: (Lax-Milgram) Soit H un Hilbert et $B: H \times H \rightarrow \mathbb{R}$ bilinéaire tel que $|B(u, v)| \leq \alpha \|u\| \|v\|$ et $\beta \|u\|^2 \leq B(u, u)$ pour $\alpha, \beta > 0$ et tout $u, v \in H_0^1$. Soit f une forme linéaire sur H continue. Alors il existe un unique $u \in H$ tel que $B(u, v) = \int_{\mathbb{R}^n} f v$

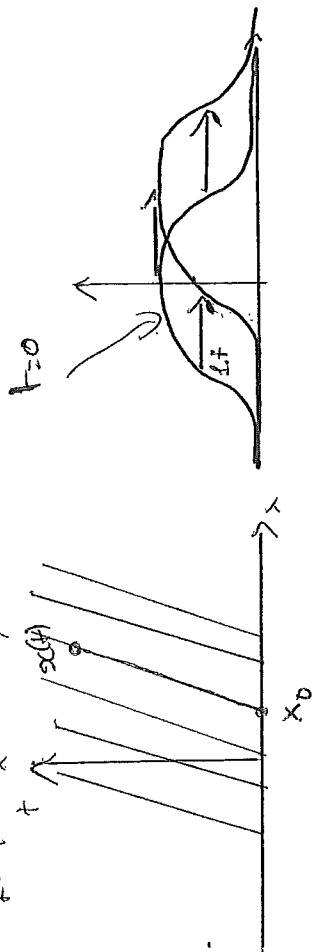
Prop 42: (Estimées d'énergie) Soit B associée à L uniformément elliptique. Alors il existe $\alpha, \beta > 0, \gamma > 0$ tels que $|B(u, v)| \leq \alpha \|u\|_{H_0^1} \|v\|_{H_0^1}$ et $\beta \|u\|_{H_0^1}^2 \leq B(u, u) + \gamma \|u\|_{L^2(\Omega)}^2$ $\forall u, v \in H_0^1$.

Cor 43: $\exists \gamma > 0$ tel que $\forall p \geq \gamma$ et tout $f \in L^2(\Omega)$, il existe une unique solution faible $u \in H_0^1$ à $\int_{\Omega} Lu + pu = f$ sur Ω où $u = 0$ sur $\partial\Omega$.

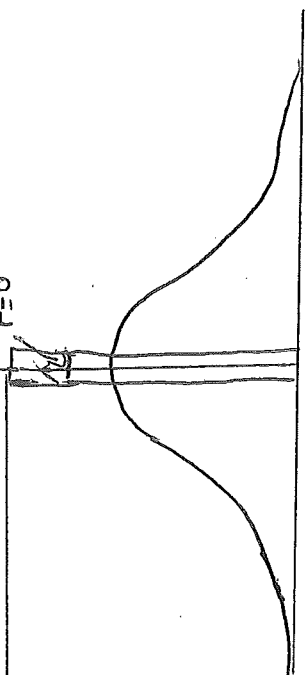
Rq 44: Le cas $\gamma = 0$ est différent du cas $\gamma > 0$ où on ne peut pas appliquer directement le max-min théorème. C'est le cas pour $Lu = -\Delta u$ où si les b_i sont nuls et $c > 0$.

Annexe

$\partial_t u + c \partial_x u = 0, c > 0$



Equation de la chaleur $t=0$



Cônes de dépendance et d'influence

