

## 234. Fonctions et espace de fonctions Lebesgue-intégrables

Devs :

- Théorème de Radon-Nikodym
- Théorème de Riesz-Fischer

Références :

1. [Brianes-Pagès, Théorie de l'intégration](#)
2. [Hirsch-Lacombe, Elements d'analyse fonctionnelle](#)
3. [Rudin, Analyse réelle et complexe](#)

### 1 Intégration

On se donne  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  un espace mesuré, et  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ .

#### 1.1 Intégration par rapport à une mesure abstraite

**Définition 1.** On dit qu'une fonction  $f: X \rightarrow \mathbb{K}$  est étagée s'il existe  $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{A}$  et  $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{K}$  tels que  $f = \sum_{i=1}^n \alpha_i \mathbf{1}_{A_i}$ .

**Remarque 2.** Une fonction étagée est mesurable. On peut toujours se ramener au cas où  $A_1, \dots, A_n$  sont deux à deux disjoints.

**Proposition 3.** Si  $(A_i)_{1 \leq i \leq n}$ , et  $(B_i)_{1 \leq i \leq m}$  sont deux partitions finies et  $(\alpha_i)_{1 \leq i \leq n}$ ,  $(\beta_i)_{1 \leq i \leq m}$  sont des scalaires tels que  $f = \sum_{i=1}^n \alpha_i \mathbf{1}_{A_i} = \sum_{i=1}^m \beta_i \mathbf{1}_{B_i}$ , alors on a toujours

$$\sum_{i=1}^n \alpha_i \mu(A_i) = \sum_{i=1}^m \beta_i \mu(B_i)$$

**Définition 4.** Soit  $f$  une fonction étagée positive sur  $(X, \mathcal{A})$ . L'intégrale de  $f$  par rapport à la mesure  $\mu$  est définie par

$$\int_X f d\mu = \sum_{i=1}^n \alpha_i \mu(A_i).$$

**Exemple 5.**

Si  $\mu = \delta_a$  est la mesure de Dirac au point  $a$  et  $f: X \rightarrow \mathbb{R}_+$  une fonction qui prend un nombre fini de valeurs, alors on a  $\int_X f d\mu = f(a)$ .

Si  $\mu = m$  est la mesure de comptage sur  $(\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}))$  et  $f: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}_+$  prend un nombre fini de valeurs, alors  $\int_X f(n) dm(n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} f(n)$ .

**Proposition 6.** Soit  $f$  une fonction étagée positive. Alors

$$\int_X f d\mu < +\infty \iff \mu(\{f \neq 0\}) < +\infty.$$

**Proposition 7.** Soit  $f, g$  deux fonctions étagées positives. On a

- $\int_X (f + g) d\mu = \int_X f d\mu + \int_X g d\mu$ .
- $f \leq g \implies \int_X f d\mu \leq \int_X g d\mu$ .
- Pour tout  $\lambda \geq 0$ ,  $\int_X \lambda f d\mu = \lambda \int_X f d\mu$ .

**Définition 8.** Soit  $f$  une fonction mesurable positive. On pose

$$\int_X f d\mu = \sup \left\{ \int_X \varphi d\mu : \varphi \leq f \text{ et } \varphi \text{ étagée positive} \right\}.$$

**Proposition 9.** On a  $\int_X f d\mu \in \overline{\mathbb{R}}_+$ , et on dit que  $f$  est  $\mu$ -intégrable si  $\int_X f d\mu < +\infty$ .

**Définition 10.** Soit  $f: (X, \mathcal{A}) \rightarrow (\mathbb{K}, \mathcal{B}(\mathbb{K}))$ . On dit que  $f$  est  $\mu$ -intégrable si  $|f|$  est  $\mu$ -intégrable, et on note  $f \in \mathcal{L}^1(X, \mathcal{A}, \mu)$  où  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$  s'il n'y a pas d'ambiguïté.

Dans ce cas, on pose :

$$\int_X f = \int_X f^+ d\mu - \int_X f^- d\mu \quad \text{si } \mathbb{K} = \mathbb{R}$$

$$\int_X f = \int_X \operatorname{Re}(f) d\mu + i \int_X \operatorname{Im}(f) d\mu \quad \text{si } \mathbb{K} = \mathbb{C}$$

Où  $f^+$  et  $f^-$  sont définies par les relations  $|f| = f^+ + f^-$  et  $f = f^+ - f^-$ .

**Remarque 11.** Si  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$ , on a  $\mu(\{|f| = +\infty\}) = 0$ .

**Exemple 12.** Sur  $(\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}), m)$ , les fonctions  $m$ -intégrables sont les séries absolument convergentes. Sur  $(X, \mathcal{P}(X), m)$ , les fonctions  $m$ -intégrables sont les familles absolument sommables.

**Proposition 13.** (Inégalité triangulaire)

Pour  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$ , on a  $\left| \int_X f d\mu \right| \leq \int_X |f| d\mu$ .

## 1.2 Théorèmes généraux

**Théorème 14.** (de convergence monotone)

Soit  $(f_n)_{n \geq 1}$  une suite croissante de fonctions mesurables positives, qui converge simplement vers  $f = \lim_n f_n$ . Alors  $f$  est mesurable et

$$\int_X f d\mu = \lim_n \int_X f_n d\mu.$$

**Théorème 15.** (Lemme de Fatou)

Soit  $(f_n)_{n \geq 1}$  une suite de fonctions mesurables positives. Alors

$$\int_X \liminf_n f_n d\mu \leq \liminf_n \int_X f_n d\mu.$$

**Exemple 16.** Pour  $f_n = \mathbf{1}_{[n, +\infty]}$ , on a  $\liminf_n f_n = 0$  et  $\int_X f_n d\mu = +\infty$ , donc l'inégalité ci-dessus n'est pas une égalité en général.

**Proposition 17.** (Inégalité de Markov)

Soit  $f$  une fonction mesurable positive. Alors pour tout  $\varepsilon > 0$ ,  $\mu(\{f \geq \varepsilon\}) \leq \frac{1}{\varepsilon} \int_X f d\mu$ .  
Soit  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$ . Alors pour tout  $\varepsilon > 0$ ,  $\mu(\{|f| \geq \varepsilon\}) \leq \frac{1}{\varepsilon} \int_X |f| d\mu$ .

**Application 18.** (Loi forte des grands nombres  $\mathcal{L}^4$ )

Soit  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  un espace probabilisé,  $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de variables aléatoires sur  $\Omega$ , indépendantes et identiquement distribuées, admettant un moment d'ordre 4. Alors

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{\mathbb{P}\text{-p.s.}} \mathbb{E}[X_0].$$

**Théorème 19.** (Théorème de convergence dominée)

On considère un espace mesuré  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  et une suite de fonctions  $(f_n)_{n \geq 0}$  mesurables à valeurs complexes. On suppose qu'il existe une fonction  $f: X \rightarrow \mathbb{C}$  telle que :

1. Pour presque tout  $x \in X$ ,  $f_n(x) \rightarrow f(x)$ .
2. Il existe  $g \in \mathcal{L}^1(\mu)$  positive telle que  $\forall n \in \mathbb{N} \quad \forall x \in X, \quad |f_n(x)| \leq g(x)$ .

Alors  $f$  est intégrable on a

$$\int_X f_n(t) dt \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} \int_X f(t) dt \quad \text{et même} \quad \lim_{n \rightarrow +\infty} \int_X |f_n - f| d\mu = 0.$$

**Exemple 20.** Soit  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  un espace mesuré et  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$ .

Alors on a  $n\mu(\{|f| \geq n\}) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 0$ . Ce résultat généralise l'inégalité de Markov.

**Application 21.** (Continuité sous l'intégrale)

On considère  $Y$  un espace métrique et  $f: X \times Y \rightarrow \mathbb{C}$  une application telle que :

1. Pour tout  $y \in Y$ ,  $x \mapsto f(x, y)$  est mesurable.
2. Pour presque tout  $x \in X$ ,  $y \mapsto f(x, y)$  est continue.
3. Il existe  $g \in \mathcal{L}^1(\mu)$  positive telle que  $\forall y \in Y \quad \forall x \in X \quad |f(x, y)| \leq g(x)$

Alors l'application  $F$  définie sur  $Y$  par  $F(y) = \int_X f(x, y) dx$  est continue.

## 2 Mesure de Lebesgue

### 2.1 Rappels de topologie

On se donne  $(X, \tau)$  un espace topologique.

**Définition 22.**

On dit que  $(X, \tau)$  est séparé si pour tout  $x, y \in X$ , il existe un voisinage  $V$  de  $x$  et un voisinage  $W$  de  $y$  tels que  $V \cap W = \emptyset$ .

On dit que  $(X, \tau)$  est localement compact si tout point de  $X$  admet un voisinage dont la fermeture est compacte.

**Proposition 23.** Soit  $X$  un espace séparé et  $K$  un sous-espace compact de  $X$ . Soit  $p \in K^c$ . Il existe des ouverts  $U$  et  $W$  tels que  $p \in U$ ,  $K \subset W$  et  $U \cap W = \emptyset$ .

On suppose dans la suite que  $(X, \tau)$  est séparé et localement compact.

**Théorème 24.** Soit  $U$  un ouvert de  $X$  et  $K \subset U$  un compact. Il existe un ouvert  $V$  dont la fermeture est compacte et qui vérifie  $K \subset V \subset \bar{V} \subset U$ .

**Théorème 25.** (Lemme d'Urysohn)

Soit  $V$  un ouvert de  $X$ , et  $K \subset V$  un compact. Il existe  $f$  une fonction continue à support compact sur  $X$  telle que :

- $\forall x \in X \quad 0 \leq f(x) \leq 1$ .
- $\forall x \in K \quad f(x) = 1$ .
- $\text{Supp}(f) \subset V$ .

**Corollaire 26.** (Partition de l'unité)

Soit  $V_1, \dots, V_n$  des sous-ensembles ouverts de  $X$ , et  $K$  un compact de  $X$  tels que

$$K \subset \bigcup_{i=1}^n V_i.$$

Il existe des fonctions continues  $h_i: X \rightarrow [0, 1]$  de support compact et inclu dans  $V_i$ , telles que

$$\forall x \in K \quad h_1(x) + \dots + h_n(x) = 1.$$

## 2.2 Construction de la mesure de Lebesgue

**Théorème 27.** (Théorème de représentation de Riesz-Markov-Kakutani). *Admis.*

Soit  $(X, \tau)$  un espace topologique séparé, et localement compact. Soit  $\Lambda$  une forme linéaire positive sur  $C_c(X)$ . Il existe une tribu  $\mathcal{M}$  sur  $X$  qui contient  $\mathcal{B}(X)$  et il existe une unique mesure positive  $\mu$  sur  $\mathcal{M}$  telle que

$$\forall f \in C_c(X) \quad \Lambda(f) = \int_X f d\mu.$$

En outre, cette mesure  $\mu$  possède les propriétés suivantes.

1. On a  $\mu(K) < \infty$  pour tout compact  $K \subset X$ .
2. Pour tout  $E \in \mathcal{M}$ , on a

$$\mu(E) = \inf \{ \mu(V) : E \subset V \text{ et } V \text{ ouvert} \}.$$

3. Pour tout  $E \in \mathcal{M}$  tel que  $\mu(E) < \infty$ , on a

$$\mu(E) = \sup \{ \mu(K) : K \subset E \text{ et } K \text{ compact} \}.$$

4. Si  $E \in \mathcal{M}$ ,  $A \subset E$  et  $\mu(E) = 0$ , alors  $A \in \mathcal{M}$ .

**Remarque 28.** Une mesure vérifiant les propriétés 2 et 3 est dite régulière.

**Remarque 29.** Idée de la preuve : on commence par construire  $\mu$  sur les ouverts de  $X$  grâce au lemme d'Urysohn par  $\mu(V) := \sup \{ \Lambda(f) : f \in C_c(X) \text{ et } \text{Supp}(f) \subset V \}$ , puis on définit  $\mu$  pour tout sous-ensemble  $E \subset X$  par  $\mu(E) := \inf \{ \mu(V) : E \subset V \text{ et } V \text{ ouvert} \}$ .

La difficulté est alors d'exhiber la tribu  $\mathcal{M}$  sur laquelle  $\mu$  ainsi définie sera  $\sigma$ -additive. Ceci se fait grâce à une succession de lemmes qui serait bien trop longue à détailler à l'oral.

**Théorème 30.** (Existence de la mesure de Lebesgue)

Il existe une unique mesure  $\lambda$  sur une tribu  $\mathcal{M}$  de  $\mathbb{R}$ , appelée mesure de Lebesgue sur  $\mathbb{R}$ , qui possède les propriétés suivantes :

- $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, \quad a \leq b \Rightarrow \lambda([a, b]) = b - a.$
- $\forall B \in \mathcal{B}(\mathbb{R}) \quad B \in \mathcal{M}.$  En outre,  $\lambda$  est régulière sur  $\mathcal{B}(\mathbb{R})$ .
- $\forall E \in \mathcal{M} \quad \forall x \in \mathbb{R} \quad \lambda(E+x) = \lambda(E) :$  la mesure  $\lambda$  est invariante par translation.

**Remarque 31.** Idée de la preuve :  $\mathbb{R}$  est localement compact et séparé.

On considère l'intégrale de Riemann sur  $C_c(\mathbb{R})$  : à toute fonction continue  $f$  sur  $\mathbb{R}$  à support dans  $[a, b]$ , on associe  $\Lambda(f) := \int_a^b f(x) dx$ .

On applique ensuite le théorème de Riesz à la forme linéaire  $\Lambda$ , qui est positive car pour  $f \geq 0$  on a  $\int_a^b f(x) dx \geq 0$ . La mesure obtenue est  $\lambda$ , et elle est définie sur une tribu  $\mathcal{M}$  qui contient les boréliens.

En particulier, l'intégrale de Riemann coïncide avec celle de Lebesgue sur tout compact  $[a, b]$  de  $\mathbb{R}$ .

**Théorème 32.** (Lusin)

Soit  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$  une fonction mesurable sur  $\mathbb{R}$ . Soit  $A$  un ensemble tel que  $\lambda(A) < +\infty$  et en dehors duquel  $f$  est nul. Pour tout  $\varepsilon > 0$ , il existe  $g \in C_c(\mathbb{R})$  et

$$\mu(\{x \in \mathbb{R} : f(x) \neq g(x)\}) < \varepsilon.$$

De plus, on peut modifier la fonction  $g$  de sorte que

$$\sup_{x \in \mathbb{R}} |g(x)| \leq \sup_{x \in \mathbb{R}} |f(x)|.$$

**Corollaire 33.**

Sous les hypothèses du théorème de Lusin, et avec  $|f| \leq 1$ , il existe une suite  $(g_n)_{n \in \mathbb{N}}$  de fonctions continues à support compact sur  $\mathbb{R}$  telle que  $|g_n| \leq 1$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$  et

$$f(x) = \lim_{n \rightarrow +\infty} g_n(x).$$

**Remarque 34.** Avec les notations introduites dans la partie 3, ce corollaire montre en particulier que  $C_c(\mathbb{R})$  est dense dans  $L^1(\mathbb{R})$ .

## 2.3 Mesures absolument continues

On rappelle le théorème de Riesz (dans le cas d'un espace de Hilbert).

**Théorème 35.** (de représentation de RIESZ).

Soit  $(H, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace de HILBERT. Alors l'application  $\delta$  définie par

$$\mathcal{L}: \begin{cases} H & \rightarrow H' \\ a & \mapsto \mathcal{L}_a = (x \mapsto \langle x, a \rangle) \end{cases}$$

est une bijection antilinéaire isométrique.

On se donne  $(X, \mathcal{A})$  un espace mesurable.

**Proposition 36.** Soit  $\mu$  une mesure sur  $(X, \mathcal{A})$ . Alors  $L^2(\mu)$  muni du produit scalaire  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  défini par

$$\forall f, g \in L^2(\mu) \quad \langle f, g \rangle := \int_X fg d\mu,$$

est un espace de Hilbert.

**Définition 37.** Soit  $\mu$  et  $\nu$  deux mesures sur  $(X, \mathcal{A})$ . On dit que  $\nu$  est absolument continue par rapport à  $\mu$ , et on note  $\nu \ll \mu$ , si pour tout  $A \in \mathcal{A}$  on a  $\mu(A) = 0 \implies \nu(A) = 0$ .

**Développement 2 :**

**Théorème 38.** (de RADON-NIKODYM)

Soit  $(X, \mathcal{A})$  un espace mesurable et  $\mu, \nu$  deux mesures  $\sigma$ -finies sur  $(X, \mathcal{A})$ . Il y a équivalence entre :

1.  $\nu$  est absolument continue par rapport à  $\mu$ .

2.  $\exists f: (X, \mathcal{A}) \rightarrow (\mathbb{R}_+, \mathcal{B}(\mathbb{R}_+))$   $\mu$ -intégrable telle que  $\forall A \in \mathcal{A} \quad \nu(A) = \int_A f d\mu$ .

En outre, la fonction  $f$  est unique (à une égalité  $\mu$ -presque partout près).

On note  $f = \frac{d\nu}{d\mu}$  et on dit que  $f$  est la dérivée de RADON-NIKODYM, ou la densité de  $\nu$  par rapport à  $\mu$ .

**Remarque 39.** Le résultat est faux si on ne suppose plus que  $\mu$  est  $\sigma$ -finie.

On considère par exemple l'espace mesurable  $([0, 1], \mathcal{B}([0, 1]))$  muni respectivement de la mesure de comptage  $m$  et de la mesure de LEBESGUE  $\lambda$ .

**Application 40.** Soit  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  a un espace probabilisé,  $\mathcal{G} \subseteq \mathcal{F}$  une sous-tribu de  $\mathcal{F}$  et  $X \in L^1(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ . On appelle espérance conditionnelle de  $X$  sachant  $\mathcal{G}$  toute variable aléatoire  $Y \in L^1(\Omega, \mathcal{G}, \mathbb{P})$  telle que :

1.  $Y$  est  $\mathcal{G}$ -mesurable,
2.  $\forall A \in \mathcal{G} \quad \mathbb{E}[Y \cdot \mathbf{1}_A] = \mathbb{E}[X \cdot \mathbf{1}_A]$ .

Alors l'espérance conditionnelle  $X \in L^1(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  sachant  $\mathcal{G}$  existe, et est unique. On la note  $\mathbb{E}[X|\mathcal{G}]$ .

### 3 Espaces $L^p$ , $1 \leq p \leq \infty$

On se donne  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  un espace mesuré.

#### 3.1 Définitions et premières propriétés

**Définition 41.** Pour  $0 < p < \infty$  et  $f$  une fonction mesurable sur  $X$  à valeurs complexes, on définit :

$$\|f\|_p := \left( \int_X |f|^p d\mu \right)^{\frac{1}{p}}.$$

L'espace  $\mathcal{L}^p(\mu)$  est constitué des fonctions mesurables  $f: X \rightarrow \mathbb{C}$  telles que  $\|f\|_p < \infty$ .

Pour  $p = +\infty$  et  $f$  une fonction mesurable sur  $X$  à valeurs complexes, on définit :

$$\|f\|_\infty := \inf \{a \in \mathbb{R}_+ : \mu(\{|f| > a\}) = 0\}.$$

L'espace  $\mathcal{L}^\infty(\mu)$  est constitué des fonctions mesurables  $f: X \rightarrow \mathbb{C}$  telles que  $\|f\|_\infty < \infty$ .

**Remarque 42.** Si  $\mu$  est la mesure de comptage sur un espace dénombrable  $(X, \mathcal{P}(X))$ , on écrit souvent  $\ell^p$  à la place de  $\mathcal{L}^p$ .

**Proposition 43.** (Inégalité de Hölder)

Pour  $p \in [1, +\infty]$  et  $q \in [1, +\infty]$  tels que  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ ,  $f \in \mathcal{L}^p(\mu)$  et  $g \in \mathcal{L}^q(\mu)$ , on a :

$$\|fg\|_1 \leq \|f\|_p \|g\|_q.$$

**Corollaire 44.** Si  $\mu$  est finie (par exemple si  $\mu$  est une probabilité), on a :

$$\forall p \geq q \quad \mathcal{L}^p(\mu) \subset \mathcal{L}^q(\mu).$$

**Corollaire 45.** (Inégalité de Minkowski)

Soit  $f, g \in \mathcal{L}^p(\mu)$  avec  $p \in [1, \infty]$ , on a  $\|f + g\|_p \leq \|f\|_p + \|g\|_p$ .

**Corollaire 46.** (Inégalité d'interpolation)

Soit  $1 \leq p, q \leq \infty$ .

Si  $f \in \mathcal{L}^p(X, \mu) \cap \mathcal{L}^q(X, \mu)$  alors  $f \in L^r(X, \mu)$  pour tout  $r \in [p, q]$  et :

$$\|f\|_{L^r} \leq \|f\|_p^\alpha \cdot \|f\|_q^{1-\alpha}$$

**Définition 47.** Soit  $p \in [1, \infty]$ . On définit l'espace  $L^p(\mu)$  comme le quotient de  $\mathcal{L}^p(\mu)$  par la relation d'équivalence  $f \sim g \iff \mu(\{f \neq g\}) = 0$ .

On appelle encore  $f$  la classe de  $f$  dans  $L^p/\sim$ .

**Théorème 48.** Pour tout  $p \in [1, \infty]$ , l'espace  $(L^p, \|\cdot\|_p)$  est un espace vectoriel normé.

**Développement 1 :**

**Théorème 49.** (Riesz-Fischer)

L'espace  $(L^p, \|\cdot\|_p)$  est un espace de Banach.

#### 3.2 Convolution et régularisation

(Reprendre le plan de la 209)