

Cadac: $K = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} . $(E, \|\cdot\|)$ est un K -evn. $I \subset \mathbb{R}$ est un intervalle. $n, p \in \mathbb{N}^*$

I. Ensembles convexes

1) Définition, exemples et connexité

Def. (1): Soient $x, y \in E$. On appelle segment d'extrémités x et y , noté $[x, y]$ l'ensemble $\{ \lambda x + (1-\lambda)y, \lambda \in [0, 1] \}$.

Def. (2): Une partie C de E est dite convexe si: $\forall (x, y) \in C^2, [x, y] \subset C$.

Ex. (3): 1) Tout sev de E est convexe
2) Toute boule (ouverte ou fermée) de E est convexe.

Prop. (4): Un ensemble convexe est connexe.

Appli. (5): Soit $U \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert ^{convexe} et $f: U \rightarrow \mathbb{R}^p$ une application différentiable. Si $df(x) = 0$ pour tout $x \in U$, alors f est constante.

IR (6): Dans \mathbb{R} , $C \subset \mathbb{R}$ est convexe ssi $I \subset C$ est un intervalle

Appli. (7): (Théorème de Brouwer)

Soit $f: B \rightarrow B$ une application continue où B est la boule unité fermée de \mathbb{R}^n . Alors f admet (au moins) un point fixe.

2) Espaces de Hilbert $K = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}

Cadac (8): $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ est dans cette partie un espace de Hilbert.

Th. (9): (projection sur un convexe fermé) (voir ANNEXE)

Soit $C \subset E$ une partie convexe fermée non vide et $x \in E$. Alors, il existe un unique $y \in C$ tel que $\|x - y\| = d(x, C) (= \inf \{ d(x, z), z \in C \})$.

y est appelé 'projeté' de x sur C , noté $p_C(x)$ et est caractérisé par:
 $y \in E, y = p_C(x) \Leftrightarrow y \in C$ et $\forall z \in C, \operatorname{Re}(\langle x - y, z - y \rangle) \leq 0$.

Prop. (10): Si F est un sev fermé de E , alors $p_F: E \rightarrow F, x \mapsto p_F(x) \in \mathcal{L}(E, F)$.

Si $x \in E, p_F(x)$ est l'unique élément de F tel que: $p_F(x) \in F$ et $x - p_F(x) \in F^\perp$

Coro. (11): Si F est un sev de E , alors: $E = \overline{F} \oplus F^\perp$

Coro. (12): Un sev F de E est dense dans E ssi $F^\perp = \{0\}$

Th. (13): (Théorème de Picot - Fréchet)

Soit $E^* = \mathcal{L}(E, \mathbb{C})$. Alors $\Phi: E \rightarrow E^*$ est un isomorphisme isométrique.
 $y \mapsto \Phi_y: E \rightarrow \mathbb{C}$
 $x \mapsto \langle x, y \rangle$

DVP 1

Appli. (14): existence de l'adjoint

Th. (15): (Théorème de Fourier - Plancherel)

Soit $\mathcal{F}: L^2(\mathbb{R}) \rightarrow L^2(\mathbb{R})$ la transformation de Fourier. Alors, \mathcal{F} se prolonge en un isomorphisme isométrique de $L^2(\mathbb{R})$ dans $L^2(\mathbb{R})$.

[Ru]

225

3) Théorème de Hahn-Banach $K = \mathbb{R}$

[B3]

Def. (16): Un hyperplan affine de E est un ensemble de la forme $H = \{ x \in E / f(x) = \alpha \}$ où f est une forme linéaire non identiquement nulle et $\alpha \in \mathbb{R}$. On dit que H est l'hyperplan d'équation $(f = \alpha)$.

4

Def. (17): Soient $A \subset E$ et $B \subset E$. On dit que l'hyperplan $H = (f = \alpha)$ sépare A et B :

5

1) au sens large si: $\forall x \in A, f(x) \leq \alpha$ et $\forall x \in B, f(x) \geq \alpha$

2) au sens strict si: $\exists \epsilon > 0 / \forall x \in A, f(x) \leq \alpha - \epsilon$ et $\forall x \in B, f(x) \geq \alpha + \epsilon$.

(voir ANNEXE)

Th. (18): (Hahn-Banach, première forme géométrique)

5

Soient $A \subset E$ et $B \subset E$ deux ensembles convexes, non vides et disjoints. On suppose A ouvert. Alors il existe un hyperplan fermé qui sépare A et B au sens large.

Th. (19): (Hahn-Banach, deuxième forme géométrique)

Soient $A \subset E$ et $B \subset E$ deux ensembles convexes, non vides et disjoints. On suppose que A est fermé et B est compact. Alors il existe un hyperplan fermé qui sépare A et B au sens strict.

7

Coro. (20): Soit F un sev de E tel que $\overline{F} \neq E$. Alors il existe $f \in E^*, f \neq 0$ telle que: $\forall x \in F, f(x) = 0$

001

51

H21

91

DVP 1

92

93

1) Enveloppe convexe $K = \mathbb{R}$

Def. (21): Soit A une partie de E . Le plus petit convexe de E contenant A est appelé enveloppe convexe de A , notée $\text{conv}(A)$.

Prop. (22): $A \subseteq E$. Alors $\text{conv}(A) = \bigcap_{C \supseteq A} C$ où $C_A = \{C \subseteq E, C \text{ convexe et } C \supseteq A\}$
 $= \left\{ \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i, n \in \mathbb{N}^*, \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}^+, \sum_{i=1}^n \lambda_i = 1 \text{ et } x_1, \dots, x_n \in A \right\}$

Lemme (23): Soit $A \subseteq E$. Alors,
 $x \in \text{conv}(A) \Leftrightarrow f(x) \leq \sup_{y \in C} f(y) \quad \forall f \in E^*$

Appl. (24): Soit $\|\cdot\|$ la norme matricielle sur $M_n(\mathbb{R})$ subordonnée à la $\|\cdot\|_2$ sur \mathbb{R}^n et $B = B_{\|\cdot\|}(0, 1)$.

Alors $\text{conv}(O_n(\mathbb{R})) = B$.

II. Fonctions convexes : inégalités de convexité $K = \mathbb{R}$

Def. (25): Soit $C \subseteq E$ une partie convexe et $f: C \rightarrow \mathbb{R}$ une application. f est dite convexe si : $\forall (x, y) \in C, \forall \lambda \in [0, 1], f(\lambda x + (1-\lambda)y) \leq \lambda f(x) + (1-\lambda)f(y)$

1) Convexité du logarithme

Prop. (26): $\ln: \mathbb{R}_+^* \rightarrow \mathbb{R}$ est strictement concave

Appl. (27): (inégalité arithmético-géométrique)

Soient $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}_+^*$. Alors : $(x_1 \dots x_n)^{1/n} \leq \frac{x_1 + \dots + x_n}{n}$

et l'inégalité est stricte ssi les x_i ne sont pas tous égaux.

Lemme (28):

Soient $A, B \in M_n^+(\mathbb{R})$ et $\alpha, \beta \geq 0$ tels que $\alpha + \beta = 1$.

Alors : $\det(\alpha A + \beta B) \geq (\det A)^\alpha (\det B)^\beta$. De plus, si $A \neq B$, alors l'inégalité est stricte.

Th. (29): (ellipsoïde de John-Lovász)

Soit $K \subseteq \mathbb{R}^n$ un compact d'intérieur non vide. Alors il existe un unique ellipsoïde centré en O , contenant K de volume minimal.

2) Convexité de l'exponentielle (X, \mathcal{A}, μ) espace mesuré

Prop. (30): (inégalité de Hölder)

Soient $p, q \geq 1$ tels que $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1, f \in L^p(\mu)$ et $g \in L^q(\mu)$.

Alors, $fg \in L^1(\mu)$ et $\|fg\|_1 \leq \|f\|_p \|g\|_q$

Prop. (31): (inégalité de Minkowski)

Soit $p \geq 1, f, g \in L^p(\mu)$. Alors $\|f+g\|_p \leq \|f\|_p + \|g\|_p$

Conv. (32): Soit $p \geq 1$. Alors $(L^p, \|\cdot\|_p)$ est un espace vectoriel normé

Prop. (33): $\exp: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_+^*$ est strictement convexe

Conv. (34): soient $a, b \geq 0, p, q \geq 1$ tels que $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$

Alors $ab \leq \frac{a^p}{p} + \frac{b^q}{q}$

Prop. (35): Si $\mu(X) < +\infty$, alors si $q \geq p \geq 1, L^p(\mu) \supset L^q(\mu)$

Appl. (36): $L_{2\pi}^1(\mathbb{R}) \supset L_{2\pi}^2(\mathbb{R}) \supset \dots \supset L_{2\pi}^\infty(\mathbb{R})$.

III. Fonctions convexes : extremums et optimisation

1) Caractérisation sur \mathbb{R}^n et extremums

Th. (37): Soit $U \subseteq \mathbb{R}^n$ un ouvert, C convexe et $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ une application. On suppose f différentiable sur U . Alors:

- 1) f est convexe ^{sur C} ssi $\forall x, y \in U, f(y) - f(x) \geq df(x)(y-x)$
- 2) f est strictement convexe ^{sur C} ssi $\forall x, y \in C, f(y) - f(x) > df(x)(y-x)$.

On suppose f deux fois différentiable sur U . Alors:

- 1) f est convexe ^{sur C} ssi $\forall x \in C, \forall h \in \mathbb{R}^n, d^2f(x)(h, h) \geq 0$
- 2) f est strictement convexe ^{sur C} ssi $\forall x \in C, \forall h \in \mathbb{R}^n, d^2f(x)(h, h) > 0$

[Gou]

51

[20]

205

[Fou]

229

DVP 1

[BP]

155

157

[Ca]

155

[Rou]

329

[Cia]

Th. (36): Soit $C \subset \mathbb{R}^n$ une partie convexe et $\cup \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert.

- 1) si $f: C \rightarrow \mathbb{R}$ est convexe et admet un minimum local en un point, alors c'est un minimum global.
- 2) si $f: C \rightarrow \mathbb{R}$ est strictement convexe, alors elle admet au plus un minimum, et c'est un minimum strict.
- 3) si $f: C \cup \rightarrow \mathbb{R}$ est convexe sur C et différentiable en $x \in \cup$, alors elle admet un minimum sur C en x ssi: $\forall y \in C, df(x)(y-x) \geq 0$ (inégalité d'Euler)
- 4) si C est ouvert, alors l'inégalité d'Euler de 3) équivaut à l'équation d'Euler: $df(x) = 0$.

156

Th. (37): Soit $A \subset \mathbb{R}^n$ une partie fermée, non vide et non bornée.

Soit $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ une application continue.

Si $\|f(x)\| \xrightarrow{\|x\| \rightarrow +\infty} +\infty$ alors: $\exists x \in A / f(x) = \inf_{y \in A} f(y)$

2) Algorithme du gradient à pas optimal

Cadre (38): $A \in \mathcal{Y}_n^{++}(\mathbb{R}), b \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$. On not $\langle x, y \rangle_A = \langle Ax, y \rangle$ et $\|x\|_A = \sqrt{\langle x, x \rangle_A}$

Soit \bar{x} l'unique solution de $Ax = b$ et

$$\Phi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto \frac{1}{2} \langle Ax, x \rangle - \langle b, x \rangle$$

On notera $\|\cdot\|$ pour $\|\cdot\|_2$ sur \mathbb{R}^n

Prop. (39): Φ admet un unique minimum sur \mathbb{R}^n en \bar{x}

Lemme (40): (Kantorovich)

Soient $\lambda_{\min} = \lambda_1 \leq \dots \leq \lambda_n = \lambda_{\max}$ les vp de A et $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$.

$$\text{Alors } \frac{\|x\|^4}{\|x\|_A^2 \|x\|_{A^{-1}}^2} \geq 4 \times \frac{\lambda_{\max} \cdot \lambda_{\min}}{(\lambda_{\min} + \lambda_{\max})^2}$$

[Ber]

159

DVP2

253

(2)

Th. (41): (algorithme du gradient à pas optimal)

Soit $a \in \mathbb{R}$. On définit une suite $(x_k)_k$ en posant:

$$\begin{cases} x_0 = a \\ \alpha_k = \frac{\|\nabla \phi(x_k)\|^2}{\|\nabla \phi(x_k)\|_A^2} \\ x_{k+1} = x_k - \alpha_k \nabla \phi(x_k) \end{cases}$$

DVP2

Alors, $x_k \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} \bar{x}$

3) Méthode de Newton

Exo (42): Soit $[c, d] \subset \mathbb{R}$ et $f: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^2 telle que $f(c) < 0 < f(d)$. On suppose $f' > 0$.

1) Il y a $\exists! a \in]c, d[/ f(a) = 0$. On pose $F(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$

2) Il y a $\exists \alpha > 0 / \forall x_0 \in]a-\alpha, a+\alpha[, F^n(x_0) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} a$

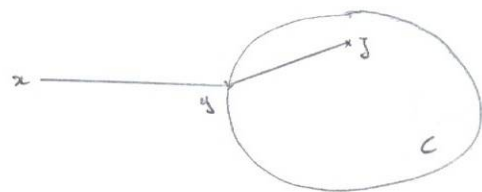
3) si f est strictement convexe, m q: $\forall x_0 \in [c, d], F^n(x_0) \searrow a$.

[Pou]

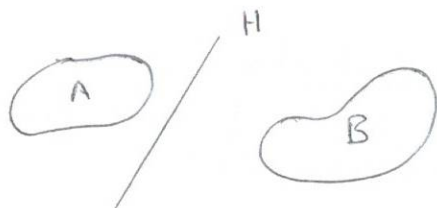
152

ANNEXE

Th. (9):



Def. (17):



Def. (26):

