

Cadre: $K = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} , $n \in \mathbb{N}^*$ et $M_n(K)$ est muni d'une norme matricielle, notée $\|\cdot\|$.

I. Définition, premières propriétés et régularité

1) Existence et premières propriétés

Th. (1): Soit $(E, \|\cdot\|)$ un espace vectoriel normé. Alors, E est un espace de Banach ssi toute suite de E absolument convergente est convergente.

Prop. (2): Soit $A \in M_n(K)$. Alors $\sum_k \frac{A^k}{k!}$ converge dans $M_n(K)$.

Def. (3): L'exponentielle de $A \in M_n(K)$ est $e^A = \exp A = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{A^k}{k!}$.

Prop. (4): Soient $A, B \in M_n(K)$

- 1) A et e^A commutent
- 2) si A et B commutent, alors $e^{A+B} = e^A e^B$
- 3) $e^A \in GL_n(K)$ et $(e^A)^{-1} = e^{-A}$
- 4) $\forall P \in GL_n(K)$, $\exp(PAP^{-1}) = P \exp(A) P^{-1}$

2) Régularité de la fonction exponentielle

Th. (5): Soit $(f_n)_n: U \rightarrow \mathbb{R}^p$ où $U \subset \mathbb{R}^n$ est un ouvert connexe, une suite de fonctions différentiables sur U . Si:

- 1) $\exists x_0 \in U / (f_n(x_0))_{n \in \mathbb{N}}$ converge
- 2) $(df_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge localement uniformément sur U vers $\Phi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)$

Alors $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge simplement et localement uniformément vers une fonction $f: U \rightarrow \mathbb{R}^p$. De plus, f est différentiable sur U et $df = \Phi$.

Prop. (6): $\exp: M_n(K) \rightarrow GL_n(K)$ est différentiable, et même \mathcal{C}^∞ .

De plus, $d\exp(0_n) = \text{Id}_{\mathcal{L}(M_n(K))}$.

Coro (7): Il existe U voisinage ouvert de 0_n dans $M_n(K)$, V voisinage ouvert de I_n dans $GL_n(K)$ tels que $\exp: U \rightarrow V$ est un \mathcal{C}^∞ -difféomorphisme.

Rq (8): $V = B(I_n, \frac{1}{2})$.

II. Calcul de l'exponentielle: décomposition de Dunford

Prop. (9): Soit $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in M_n(K)$.

Alors $\exp D = \text{diag}(e^{\lambda_1}, \dots, e^{\lambda_n})$.

Th. (10): (lemme de décomposition des noyaux)

Soit E un K -ev et $u \in \mathcal{L}(E)$. Soient $P, P_1, P_2 \in K[X]$ tels que $P = P_1 P_2$ et $P_1 \wedge P_2 = 1$. On pose $F = \text{Ker } P(u)$, $F_1 = \text{Ker } P_1(u)$ et $F_2 = \text{Ker } P_2(u)$ qui sont des sous-espaces vectoriels de E .

Alors: $F = F_1 \oplus F_2$.

De plus, le projecteur de F sur F_1 (resp. F_2) parallèlement à F_2 (resp. F_1) est un polynôme en u .

Th. (11): (décomposition de Dunford)

Soit E un K -ev de dimension n et $u \in \mathcal{L}(E)$ tel que son polynôme caractéristique χ_u soit scindé. Alors il existe $\delta, \nu \in \mathcal{L}(E)$ tels que

- 1) δ et ν commutent
- 2) $u = \delta + \nu$
- 3) δ est diagonalisable et ν est nilpotent.

De plus, δ et ν sont uniques.

Prop. (12): Soit $A \in M_n(K)$ telle que χ_A soit scindé. On note $A = D + N$ sa décomposition de Dunford où N est d'indice de nilpotence $r \geq 1$. Alors:

- 1) $\exp(A) = \exp(D) \cdot \exp(N)$
- 2) χ_{e^A} est scindé et $\exp A = \exp D + \exp(D) \times \sum_{k=1}^{n-1} \frac{N^k}{k!}$ est la

décomposition de Dunford de $\exp A$.

Appl. (13): Soit $A \in M_n(K)$ telle que χ_A soit scindé.

Alors A est diagonalisable ssi $\exp A$ est diagonalisable.

Ex (14): Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$. Calculer $\exp(A)$.

Rq (15): Si $A \in M_2(\mathbb{R})$, on veut au IV comment calculer une matrice à laquelle est semblable $\exp A$ en fonction des valeurs propres de A .

[Bon]

989

943

968

DP1

♡

[Bon]
988

III. Injectivité, surjectivité et restriction de l'exponentielle

1) Cas de $\text{ob}_n(\mathbb{C})$

IRq. (1): $\exp: \text{ob}_n(\mathbb{C}) \rightarrow \text{GL}_n(\mathbb{C})$ n'est jamais injective pour $n \geq 2$.
(prendre $A = \begin{pmatrix} 0 & -2k\pi \\ 2k\pi & 0 \end{pmatrix}$ où $k \in \mathbb{Z}$ par exemple)

Prop. (17): $A \in \text{ob}_n(\mathbb{C})$. $\exp(A) \in \mathbb{C}[A]$

Th. (18): $\exp: \text{ob}_n(\mathbb{C}) \rightarrow \text{GL}_n(\mathbb{C})$ est surjective

Coro. (19): $\forall A \in \text{GL}_n(\mathbb{C})$, $\exists f \in \mathbb{C}[X] / A = f(A)^n$

2) Cas de $\text{ob}_n(\mathbb{R})$

Th. (20): $\exp(\text{ob}_n(\mathbb{R})) = \{A^2, A \in \text{GL}_n(\mathbb{R})\}$

Coro. (21): $A \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$ est un carré SSI A est une puissance n -ième pour tout $n \geq 2$.

Prop. (22): Soit $A \in \text{ob}_n(\mathbb{R})$. Alors $\det(\exp(A)) = \exp(\text{Tr}(A))$.

Coro. (23): $\exp(\text{ob}_n(\mathbb{R})) \subset \text{GL}_n^+(\mathbb{R}) = \{A \in \text{GL}_n(\mathbb{R}) / \det A > 0\}$.

Prop. (24): Si $A, B \in \text{ob}_n(\mathbb{R})$ sont semblables sur \mathbb{C} , alors elles sont semblables sur \mathbb{R} .

Notations: Soit $A = (a_{ij}) \in \text{ob}_n(\mathbb{C})$. $\bar{A} = (\bar{a}_{ij}) \in \text{ob}_n(\mathbb{C})$,

$\text{Re } A = \frac{A + \bar{A}}{2} \in \text{ob}_n(\mathbb{R})$; $\text{Im } A = \frac{\bar{A} - A}{2i} \in \text{ob}_n(\mathbb{R})$ et $A^* = \begin{pmatrix} \text{Re } A & -\text{Im } A \\ \text{Im } A & \text{Re } A \end{pmatrix} \in \text{ob}_{2n}(\mathbb{R})$

Prop. (25): Soit $\Pi = \begin{pmatrix} iI_n & I_n \\ I_n & -iI_n \end{pmatrix}$. Alors $\Pi \in \text{GL}_{2n}(\mathbb{C})$ et $\Pi^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -iI_n & I_n \\ I_n & -iI_n \end{pmatrix}$

On a de plus pour $A \in \text{ob}_n(\mathbb{C})$, $\begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & \bar{A} \end{pmatrix} = \Pi^{-1} A^* \Pi$.

Prop. (26): Soit $B \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$. On suppose B semblable à une matrice de la forme $\begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & \bar{A} \end{pmatrix}$. Alors $B \in \exp(\text{ob}_n(\mathbb{R}))$.

Ex (27): $-I_2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \in \exp(\text{ob}_2(\mathbb{R}))$

Coro. (27): Soit $B \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$. Si B n'a pas de valeur propre réelle, alors $B \in \exp(\text{ob}_n(\mathbb{R}))$.

IRq (28): Δ L'exponentielle se comporte mal à la restriction à un sous-espace stable. - $I_2 \in \exp(\text{ob}_2(\mathbb{R}))$ mais $-1 \notin \exp(\mathbb{R})$.

3) Restriction à $\mathcal{Y}_n(\mathbb{R})$ et conséquences topologiques

Notations: On notera $\mathcal{Y}_n(\mathbb{R})$ (resp. $\mathcal{Y}_n^+(\mathbb{R})$, resp. $\mathcal{Y}_n^{++}(\mathbb{R})$) l'ensemble des matrices réelles symétriques (resp. symétriques positives, resp. symétriques définies positives) et $\text{O}_n(\mathbb{R}) = \{O \in \text{GL}_n(\mathbb{R}) / {}^t O O = I_n\}$.

$\text{Sp}(\Pi)$ désignera le spectre de la matrice Π .

Th (29): (décomposition polaire)

$\mu: \text{O}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{Y}_n^{++}(\mathbb{R}) \rightarrow \text{GL}_n(\mathbb{R})$ est un homéomorphisme.

$$(O, S) \mapsto OS$$

Coro. (30): Soit $A \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$. Alors $\|A\|_2 = \sqrt{\rho({}^t A A)}$

où $\|A\|_2 = \sup_{\|X\|_2=1} \|AX\|_2$ et $\rho(\Pi) = \max(\{|\lambda|, \lambda \in \text{Sp}(\Pi)\})$.

IRq (31): Le cor. (30) est toujours valable pour $A \in \text{ob}_n(\mathbb{R})$.

Appl. (32): $\exp: \mathcal{Y}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{Y}_n^+(\mathbb{R})$ est un homéomorphisme.

Coro. (33): $\text{GL}_n(\mathbb{R})$ et $\text{O}_n(\mathbb{R}) \times \mathbb{R}^{\frac{n(n+1)}{2}}$ sont homéomorphes.

IRq (34): On peut montrer de même que $\text{GL}_n(\mathbb{C})$ et $\text{U}_n(\mathbb{C}) \times \mathbb{R}^{\frac{n^2}{2}}$ sont homéomorphes, où $\text{U}_n(\mathbb{C}) = \{\Pi \in \text{GL}_n(\mathbb{C}) / {}^t \bar{\Pi} \Pi = I_n\}$.

IV. Application à la résolution d'équations différentielles

1) Rappel sur les EDL

Def. (35): Une équation différentielle (ou système différentiel) linéaire est une équation (E) $Y'(t) = A(t)Y(t) + B(t)$ où $A: I \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et $B: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ sont des fonctions continues à $I \subset \mathbb{R}$ est un intervalle.

Th. (36): (Cauchy-Lipschitz linéaire)

Pour tout $(t_0, Y_0) \in I \times \mathbb{R}^n$, il existe une unique solution maximale Y de (E), définie sur I et telle que $Y(t_0) = Y_0$.

2) Cas $A(t) = A \quad \forall t \in \mathbb{R}, B \equiv 0$

Prop. (37): L'unique solution de $Y' = AY$, où $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, de conditions initiales (t_0, Y_0) est $Y: t \mapsto e^{tA} Y_0$.

Prop. (38): Si A est diagonalisable, $S_p(A) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_n\}$ (comptés avec multiplicité) et (V_1, \dots, V_n) est une base de vecteurs propres de \mathbb{R}^n , alors $(t \mapsto e^{\lambda_1 t} V_1, \dots, t \mapsto e^{\lambda_n t} V_n)$ est une base de l'ensemble \mathcal{S} des solutions de (E).

Prop. (39): Soit $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$.

- 1) Si A est diagonalisable sur \mathbb{R} et $S_p(A) = \{\lambda, \mu\}$, alors $\exp(tA)$ est semblable à $\begin{pmatrix} e^{\lambda t} & 0 \\ 0 & e^{\mu t} \end{pmatrix}$.
- 2) Si A est diagonalisable sur \mathbb{C} (mais pas sur \mathbb{R}) et $S_{p\mathbb{C}}(A) = \{a \pm ib\}$, alors A est semblable à $\begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}$ et $\exp(tA)$ à $e^{at} \begin{pmatrix} \cos(bt) & -\sin(bt) \\ \sin(bt) & \cos(bt) \end{pmatrix}$.
- 3) Si A n'est pas diagonalisable (sur \mathbb{R} ni \mathbb{C}), alors $S_{p\mathbb{C}}(A) = \{\lambda, \lambda\}$, A est semblable à $\begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$ et $\exp(tA)$ à $\begin{pmatrix} e^{t\lambda} & te^{t\lambda} \\ 0 & e^{t\lambda} \end{pmatrix}$.

On peut alors dessiner le portrait de phase de $Y' = AY$ (VOIR ANNEXE).

3) Cas $B(t) \equiv 0$

Def./Prop. (40): Soit $(E_0): Y'(t) = A(t)Y(t)$ où $A: I \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est continue.

On note \mathcal{S} l'espace des solutions de (E_0) et pour $t_0 \in I$, $\Phi_{t_0}: \mathcal{S} \rightarrow \mathbb{R}^n$ $Y \mapsto Y(t_0)$.

Φ_{t_0} est alors un isomorphisme. On définit alors:

$$\forall (t, t_0) \in I^2, R(t, t_0) = \Phi_t \circ \Phi_{t_0}^{-1}: \mathbb{R}^n \xrightarrow{\Phi_{t_0}^{-1}} \mathcal{S} \xrightarrow{\Phi_t} \mathbb{R}^n$$

$R(t, t_0)$ est appelée résolvante de (E_0) et sera identifiée à un élément de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Prop. (41): 1) $\forall t \in I, R(t, t) = I_n$

2) $\forall (t_1, t_2, t_0) \in I^3, R(t_2, t_2)R(t_2, t_0) = R(t_2, t_0)$

3) $R(t, t_0)$ est la solution de $\Pi'(t) = A(t)\Pi(t)$ où $\Pi(t) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est telle que $\Pi(t_0) = I_n$.

Prop. (42): So pour tous $(t, u) \in I^2, A(t)A(u) = A(u)A(t)$,

$$\text{alors } R(t, t_0) = \exp\left(\int_{t_0}^t A(u) du\right).$$



[Dem]

197

♥

♥

199

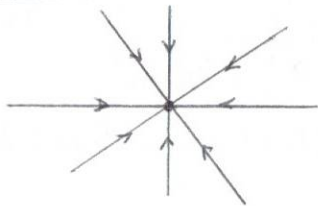
[20]

~
383

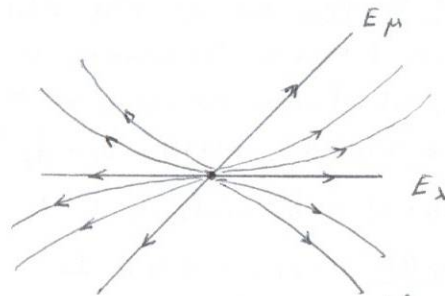
ANNEXE

Prop. 39:

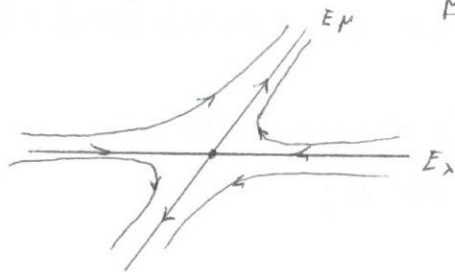
1)



$\lambda = \mu < 0$ puits

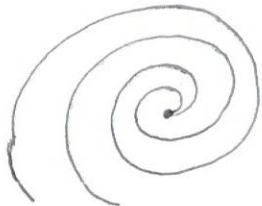


$\mu > \lambda > 0$ nœud instable

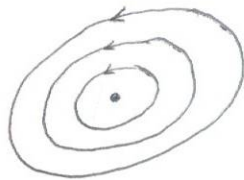


$\lambda < 0 < \mu$ col

2)

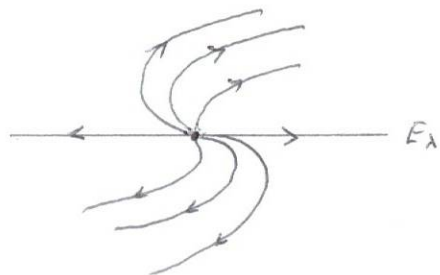


$a < 0$ foyer stable



$a = 0$ centre

3)



$\lambda > 0$
nœud dégénéré instable

Références:

- [Bu] Berhuy, Algèbre : le grand combat (2^e éd.)
- [H202] Caldas, Nouvelles histoires... Tome 1 (2^e éd.)
- [Za] Zavidovique, Un max de maths
- [ZQ] Zúñiga, Quésada, Analyse pour l'agrégation (4^e éd.)
- [Dem] Demilly, Analyse numérique et équations différentielles